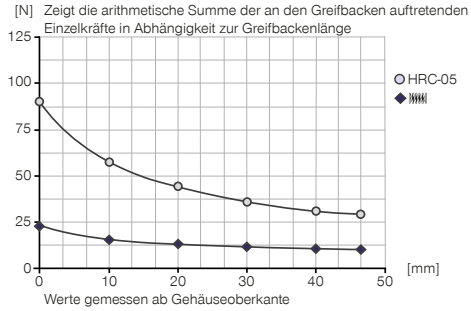
2-BACKEN-WINKELGREIFER
HRC-05-080659

▶ PRODUKTSPEZIFIKATIONEN

▶ Greifkraftdiagramm



▶ Kräfte und Momente

Zeigt statische Kräfte und Momente, die zusätzlich zur Greifkraft wirken können.

Mr [Nm]	0,7
My [Nm]	0,7
Fa [N]	260

▶ TECHNISCHE DATEN

Bestell-Nr.	HRC-05-080659
Passend für Robotertyp	Yaskawa HC10 / HC10 DT* *
MRK Design nach ISO/TS 15066	Ja
MRK-Form	kollaborativ
Kabelführung	intern
Antriebsart	pneumatisch
Ansteuerung	IO-Link
Hub pro Backe [°]	37,5
Greifkraftsicherung	Ja
Greifkraft beim Schließen [N]	85
Greifkraft nach ISO/TS 15066 [N]*	<140
Greifmoment beim Schließen [Nm]	1,1
Durch Feder abgesichertes Greifmoment [Nm]	0,25
Schließzeit [s]	0,02
Öffnungszeit [s]	0,04
Wiederholgenauigkeit +/- [mm]	0,05
Ventiltechnik integriert	Ja
Integrierte Positionsabfrage	über Prozessdaten
Stromaufnahme max. [A]	0,1
Spannung [V]	24
Betriebsdruck min. [bar]	4
Betriebsdruck max. [bar]	8
Nennbetriebsdruck [bar]	6
Betriebstemperatur min. [°C]	5
Betriebstemperatur max. [°C]	+50
Zylindervolumen pro Zyklus [cm³]	3,4
Schutzart nach IEC 60529	IP40
Gewicht [kg]	0,96

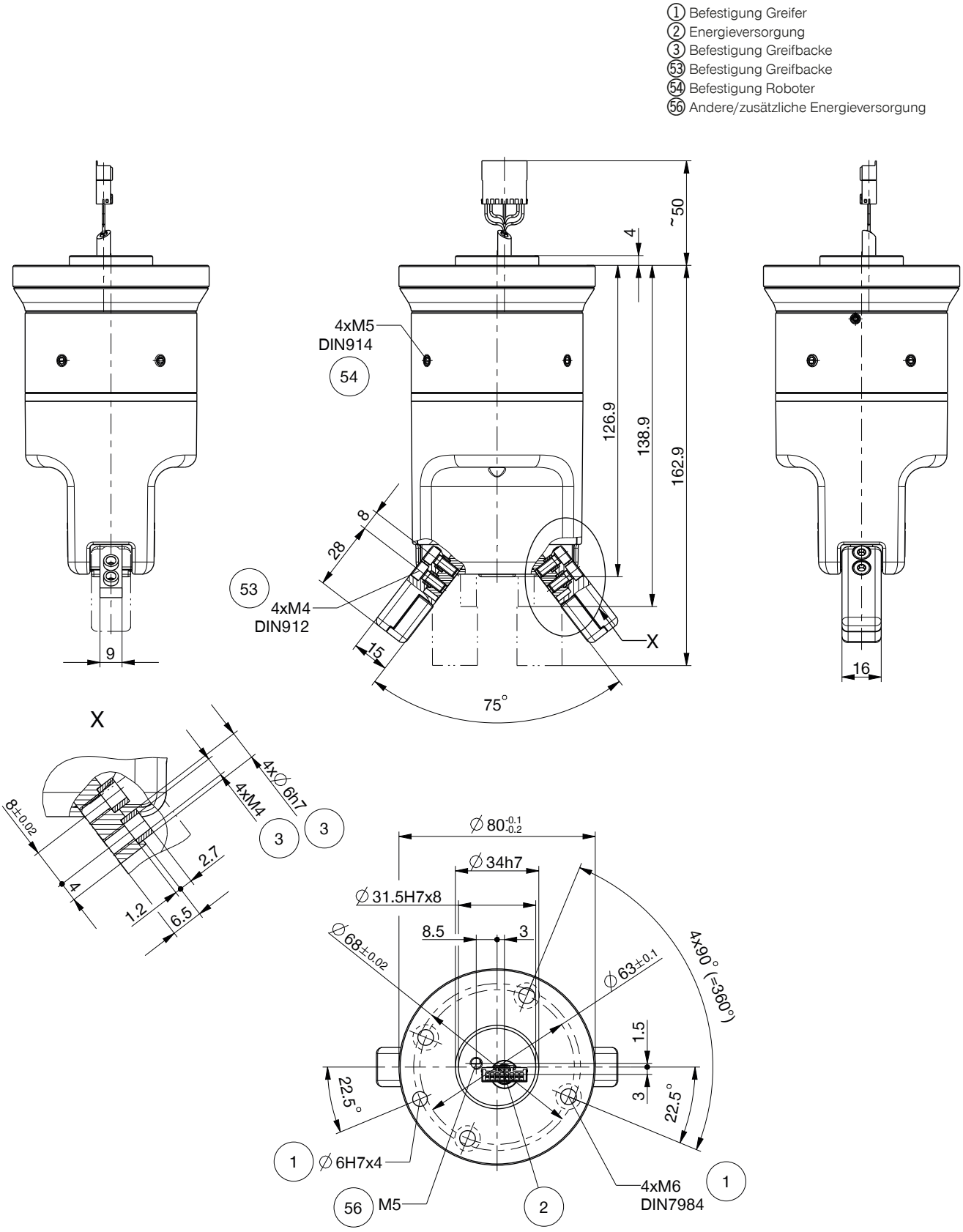
*Wert nach den in der ISO/TS 15066 beschriebenen Parametern mit zertifiziertem Kraftmessgerät von der DGUV ermittelt

* *Benötigte Adapterplatten für HC10: APR000026 + APR000027 / Benötigte Adapterplatte für HC10 DT: APR000027

Weitere Informationen finden Sie in unserer Yaskawa Broschüre.

▶ ZUBEHÖREMPFEHLUNG

Adapterplatte
APR000026

Adapterplatte
APR000027

▶ TECHNISCHE ZEICHNUNGEN